

314

F



314F

نام:

نام خانوادگی:

محل امضا:

صبح جمعه
۹۵/۰۲/۱۷



«اگر دانشگاه اصلاح شود مملکت اصلاح می شود.»
امام خمینی (ره)

جمهوری اسلامی ایران
وزارت علوم، تحقیقات و فناوری
سازمان سنجش آموزش کشور

آزمون ورودی دوره‌های کارشناسی ارشد ناپیوسته داخل - سال ۱۳۹۵

مهندسی نقشه‌برداری - کد ۱۲۶۳

مدت پاسخگویی: ۱۸۰ دقیقه

تعداد سؤال: ۱۱۰

عنوان مواد امتحانی، تعداد و شماره سوالات

ردیف	مواد امتحانی
۱	زبان عمومی و تخصصی (انگلیسی)
۲	ریاضیات
۳	فتونگرامتری
۴	ژئودزی
۵	نقشه‌برداری

این آزمون نمره منفی دارد.

استفاده از ماشین حساب مجاز نیست.

حق چاپ، تکثیر و انتشار سوالات به هر روش (الکترونیکی و...) پس از برگزاری آزمون، برای تعامل اشخاص حقیقی و حقوقی تنها با مجوز این سازمان مجاز می‌باشد و با متخلفین برای مقررات رفتار می‌شود.

PART A: Vocabulary

Directions: Choose the word or phrase (1), (2), (3), or (4) that best completes the blank. Then mark the correct choice on your answer sheet.

- 1- That ----- car has none of the features, like power windows and steering, that make modern cars so great.
1) antiquated 2) superficial 3) aesthetic 4) hazardous
- 2- With several agencies regulating the reports, it was difficult for the accused to argue against its -----.
1) infamy 2) relevance 3) veracity 4) anticipation
- 3- Since Jack did not want a speeding ticket, he tried to ----- the police officer by giving her a compliment.
1) convict 2) appease 3) reinforce 4) escape
- 4- Trudy studied harder, but there was only ----- improvement in her grades, so she agreed to get a tutor.
1) marginal 2) commonplace 3) monotonous 4) unbearable
- 5- Living apes—chimpanzees, gorillas, orangutans, gibbons and siamangs—and humans share a constellation of ----- that set them apart from other primates.
1) demands 2) certainties 3) disciplines 4) traits
- 6- Have you ever noticed how a coin at the bottom of a swimming pool seems to wobble? This occurs because the water in the pool bends the path of light ----- from the coin.
1) generated 2) recognized 3) reflected 4) differentiated
- 7- Publicly available Web services (e.g. Google, InfoSeek, Northernlight and AltaVista) ----- various techniques to speed up and refine their searches.
1) specify 2) capture 3) determine 4) employ
- 8- Owing to the protests of the Dominicans and other regulars, the book was prohibited in 1760, but the second part was issued ----- in 1768.
1) meticulously 2) superstitiously 3) profoundly 4) recklessly
- 9- While admissions offices do admit many students with similar profiles, a college is still a ----- and diverse community.
1) mundane 2) controversial 3) anonymous 4) heterogeneous
- 10- Despite the security, the thief's ability to break into the museum without being caught remains an ----- to the police.
1) infection 2) enigma 3) illusion 4) authorization

PART B: Cloze Passage

Directions: Read the following passage and decide which choice (1), (2), (3), or (4) best fits each space. Then mark the correct choice on your answer sheet.

Thunder is caused by lightning, which is essentially a stream of electrons flowing between or within clouds or between a cloud and the ground. The air surrounding the electron stream becomes (11) ----- hot—up to 50,000 degrees Fahrenheit—that it forms a resonating tube of partial vacuum (12) ----- the lightning's path. The nearby air rapidly expands and contracts, (13) ----- the column vibrate like a tubular

drumhead (14) ----- a tremendous *crack*. As the vibrations gradually die out, the sound echoes and reverberates, generating the rumbling (15) ----- thunder. We can hear the booms from great distances, 10 or more miles from the lightning that caused them.

- | | | | | |
|-----|-----------------|-------------------|------------------|------------------|
| 11- | 1) very | 2) so | 3) too | 4) enough |
| 12- | 1) surrounding | 2) surrounds | 3) that surround | 4) and surround |
| 13- | 1) that makes | 2) and making | 3) making | 4) it makes |
| 14- | 1) produces | 2) is produced by | 3) and produce | 4) and producing |
| 15- | 1) it is called | 2) is called | 3) we call | 4) which called |

Reading Comprehension:

Directions: Read the following three passages and answer the questions by choosing the best choice (1), (2), (3), or (4). Then mark the correct choice on your answer sheet.

PASSAGE 1:

Navigation is the combined endeavor of way-finding. Whether carrying out some errands or planning a trip to a foreign country, we need to complete navigational tasks. In this context, we often rely on some kind of stored expert knowledge, e.g., in the form of maps or route instructions. Such artifacts allow to transfer spatial knowledge (e.g., a route) between humans in a coded form (pictorial or verbal). In addition, they reduce the need to carry out computations in the head. Formally, a route consists of a series of decision points (e.g. intersections or landmarks) at which the way-finder needs to perform an action in order to proceed (e.g., “turn right at the bank”). Thus, route instructions communicate a sequence of such actions with in order to guide a way-finder from a source to a goal destination.

Way-finding instructions provided by today's information systems are fundamentally different from instructions generated by humans. First, the type of information is different. Humans produce instructions that include mostly qualitative information, e.g., in the form of landmarks. Computer-generated instructions, on the other hand, rely on quantitative metric information, such as references to time and distance between decision points. However, for many people this type of information is difficult to process, thus introducing additional cognitive strain in an already demanding way-finding task. Second, the way today's information systems allow users to interact with the presented content seems extremely limited if compared to human forms of interactions: Humans can adjust to their dialog partner's expectations by keeping track of a mental model of them. This implies that information is generated individually, allowing to make changes during information presentation.

- 16- For navigational purposes, humans frequently -----.
- 1) reduce computations in the head
 - 2) rely on stored expert knowledge
 - 3) transfer spatial knowledge to experts
 - 4) communicate a sequence of decision points

- 17- Humans can make changes in presenting route instructions because -----.
- 1) they can adjust to the mental models of their dialog partner
 - 2) their mental models can adjust expectations of their dialog partner
 - 3) their dialog partner can adjust expectations of their mental models
 - 4) they can adjust to the exceptions of their dialog partner's mental model
- 18- Which one of the following sentences is incorrect?
- 1) Human-generated route descriptions depend on individuals' mental models.
 - 2) Qualitative information is preferred to quantitative one in human way-finding.
 - 3) Route instructions provide information about how to go from a target to a destination.
 - 4) Computers and humans essentially generate similar route instructions, except the type of information.
- 19- Which one of the following sentences is correct?
- 1) Navigation is the early stage of way-finding.
 - 2) Map is a pictorial coded form of spatial knowledge.
 - 3) Route descriptions provided by information systems mostly contain information in the form of landmarks.
 - 4) Relying on route instructions generated by information systems reduce the need to carry out computations in the head.
- 20- According to the passage, we comprehend that -----.
- 1) Metric information eases the cognitive strain in way-finding tasks
 - 2) A decision point on a route is a point at which the way-finder turns
 - 3) Humans generate more flexible route descriptions compared to information systems
 - 4) Verbal and pictorial route instructions are respectively generated by humans and computers

PASSAGE 2:

The UAV photogrammetry describes a photogrammetric measurement platform, which operates remotely controlled without a pilot sitting in the vehicle. The platform is equipped with a photogrammetric measurement system, including, a small or medium size video camera, thermal or infrared camera systems, airborne LiDAR system, or a combination thereof. The implementation of GPS/INS systems as well as the stabilization and navigation units allow precise flights, guaranteeing sufficient image coverage and enabling the user to estimate the expected product accuracy preflight. UAV photogrammetry opens various new applications in the close range domain, combining aerial and terrestrial photogrammetry, but also introduces new (near-) real time application and low-cost alternatives to the classical manned aerial photogrammetry.

Major advantages of UAVs compared to manned aircraft systems are that UAVs can be used in high risk situations without endangering a human life and inaccessible areas. Furthermore, in cloudy and drizzly weather conditions, the data acquisition with UAVs is still possible, when the distance to the object permits flying below the clouds. Moreover, supplementary advantages are the real-time capability and the ability for fast data acquisition, while transmitting the image, video and orientation data in real time to the ground control station. UAVs limit the sensor payload in weight and dimension, so that often low weight sensors like small or medium format amateur cameras are selected. Therefore, in comparison to large format cameras, UAVs have to acquire a higher

number of images in order to obtain the same image coverage and comparable image resolution. Moreover, low-cost sensors are normally less stable than high-end sensors, which results in a reduced image quality.

- 21- According to the passage, which one of the followings is not an advantage of UAV photogrammetry compared to manned aircraft systems?
- 1) Real-time data transmission 2) Sensor weight and dimension
3) Fast data acquisition 4) Pervasive usability
- 22- Which one of the followings is incorrect about UAVs?
- 1) They are always remotely controlled.
2) They can acquire data from inaccessible areas.
3) They can save human life in high risk situations.
4) They are especially useful when they fly below the clouds.
- 23- According to the passage, we comprehend that -----.
- 1) UAV photogrammetry is a low-cost alternative to the close range domain
2) In comparison to large format cameras, UAVs have a higher image coverage
3) The UAV platforms are equipped with several photogrammetric measurement systems
4) Limitation on the UAV's sensor weight and dimension lead to a reduced image quality
- 24- According to the passage, which one of the followings is not an immediate result of GPS/INS system of a UAV and its navigation unit?
- 1) Enabling precise flight
2) Adequate image overlap
3) Stabilization of the aircraft
4) In-advance accuracy estimation of the product
- 25- Which one of the followings is less applicable to comparison of UAVs and manned aircraft systems?
- 1) Field of view 2) Resolution 3) Coverage 4) Quality

PASSAGE 3:

Choose the word or phrase that best completes the blank spaces 26 to 30.

Synthetic-aperture radar (SAR) belongs to the class of mapping radar systems, which provides a two-dimensional view of a section of terrain by scanning the earth's surface using electromagnetic waves. The basic principle behind SAR involves an antenna (26) ----- perpendicularly to the radiation direction. The position must be precisely known at all times. The direction of motion (27) ----- as the "along track" or azimuth and the related cross coordinate as the "cross track" or range. The "footprint" is the area that the real antenna (28) ----- The "swath" is the strip of terrain that the footprint crosses due to the ongoing motion of the real antenna. SAR involves replacing the instantaneous snapshot (29) ----- by a large antenna with many snapshots that are produced using a small, mobile antenna. The best possible resolution that can be attained in the azimuth or flight direction is equal to half the length of the real antenna, (30) ----- the resolution in the radial direction is determined by the signal bandwidth of the transmit signal that is used.

- 26- 1) which can move 2) that can move 3) which is moved 4) that is moved
 27- 1) refers 2) is referred 3) refers to 4) is referred to
 28- 1) currently covers. 2) is currently covered.
 3) is currently covering. 4) is currently being covered.
 29- 1) produced 2) is produced 3) that produced 4) which is produced
 30- 1) while 2) although 3) however 4) despite that

ریاضیات:

$$F(x) = \int_1^x f(t)dt \text{ و } f(t) = \int_1^t \frac{\sqrt{1+u^4}}{u} du \text{ اگر } -31$$

(۱) صفر

(۲) $\sqrt{2}$

(۳) ۲

(۴) $2\sqrt{2}$

$$\int_0^\pi e^{\sin x} \sin 2x dx \text{ باشد، حاصل انتگرال } f(t) = \int_0^1 e^{\sqrt{x}} dx = A \text{ اگر } -32$$

(۱) $\frac{A}{2}$

(۲) A

(۳) $\frac{\pi}{2}A$ (۴) $\sqrt{\pi}A$

$$-33 \text{ - طول قوسی منحنی } y = \ln \cos x \text{ از نقطه } x = 0 \text{ تا } x = \frac{\pi}{4} \text{ کدام است؟}$$

(۱) $\ln(\sqrt{2} + 2)$ (۲) $\ln(\sqrt{2} + 1)$ (۳) $\ln(2\sqrt{2})$ (۴) $\ln(\sqrt{2})$ -34 - مساحت ناحیه محدود به منحنی‌های $x = 0$, $y = \cos(x - c)$, $y = \cos x$ برابر مساحت ناحیه محدود بهمنحنی‌های $(0 < c < \frac{\pi}{2})$ است. مقدار c کدام است؟(۱) $\frac{\pi}{5}$ (۲) $\frac{\pi}{3}$ (۳) $\frac{\pi}{4}$ (۴) $\frac{\pi}{9}$

- ۳۵ - به ازای کدام عدد طبیعی n ، تساوی $(1-i)^n = (1+i)^n$ برقرار است؟

- (۱) ۱۳۹۲
- (۲) ۱۳۹۳
- (۳) ۱۳۹۴
- (۴) ۱۳۹۵

- ۳۶ - اگر $B = \int_1^{\infty} \frac{e^{-x} dx}{x}$ و $A = \int_5^{\infty} \frac{dx}{e^{3x} - 12e^x}$ باشد، کدام عبارت صحیح است؟

- (۱) واگرا و B همگرا است.
- (۲) واگرا و A همگرا است.
- (۳) همگرا و B همگرا است.
- (۴) همگرا و A واگرا است.

- ۳۷ - کدام مورد برای سری‌های $\sum_{n=1}^{\infty} \frac{1}{\ln(2n)}$ و $A = \sum_{n=1}^{\infty} \frac{\sqrt{n}}{2^n \ln n}$ درست است؟

- (۱) واگرا و B همگرا
- (۲) واگرا و A همگرا
- (۳) همگرا و B همگرا
- (۴) همگرا و A واگرا

- ۳۸ - اگر $f(x) = \sum_{n=2}^{\infty} n(n-1)x^n$ باشد، حاصل $\frac{1}{2} f'(x)$ کدام است؟ ($|x| < 1$)

- (۱) π
- (۲) 2π
- (۳) 2
- (۴) 1

- ۳۹ - با تعریف u به صورت زیر، حاصل $\theta = \frac{\pi}{2}$ در نقطه $r = 2$ کدام است؟

$$u = xy + yz + xz \quad , \quad x = r \cos \theta \quad , \quad y = r \sin \theta \quad , \quad z = r\theta$$

- 2π (۱)
 0 (۲)
 2 (۳)
 2π (۴)

- ۴۰ - معادله صفحه مماس بر $z = \arctan(xy)$ در نقطه $(1, 1, \frac{\pi}{4})$ کدام است؟

$x + 2y - 2z = 3 - \pi$ (۱)
 $x + 2y + 2z = 3 + \pi$ (۲)
 $2x + 4y - 4z = 6 - \pi$ (۳)
 $2x + 4y + 4z = 6 + \pi$ (۴)

- ۴۱- حاصل $\iint_A \frac{dA}{xy}$ که در آن A ناحیه محصور بین منحنی‌های $x = 2y^2$, $x = y^2$, $y = 2x^2$, $y = x^2$ می‌باشد، کدام است؟

$$(\ln 2)(\ln 2) \quad (1)$$

$$\ln 2 \quad (2)$$

$$\ln\left(\frac{2}{2}\right) \quad (3)$$

$$-\ln 2 \quad (4)$$

- ۴۲- کدام مورد برای انتگرال‌های $\int \int e^{-x-y} dA$ درست (Q) ربع اول صفحه (xy) است؟

$$C = \frac{\pi^2}{4} \quad (1)$$

$$C = \frac{\pi^2}{4} \text{ و اگر واگرای } B = 1 \quad (2)$$

$$C = 1 \quad (3)$$

$$C = 0 \quad (4)$$

- ۴۳- اگر \vec{F} و C به صورت زیر باشند، حاصل $\oint_C \vec{F} \cdot d\vec{r}$ کدام است؟

$$\vec{F} = (xe^x + y)\vec{i} - (y^2 + z)\vec{j} + (ze^z + 2x)\vec{k}$$

$$C: \begin{cases} x^2 + y^2 = 1 \\ x + y + z = 1 \end{cases}$$

$$-\frac{\pi}{2} \quad (1)$$

$$-\pi \quad (2)$$

$$-2\pi \quad (3)$$

$$-4\pi \quad (4)$$

- ۴۴- جواب معادله دیفرانسیل $y' = \frac{-y \ln y}{x+y}$ کدام است؟

$$x^2 \ln y + y = C \quad (1)$$

$$2x \ln y + y = C \quad (2)$$

$$2x \ln y - y = C \quad (3)$$

$$x \ln y + y = C \quad (4)$$

- ۴۵- با کدام تغییر متغیر داده شده، معادله دیفرانسیل $y' x^2 \sin y + 2y = xy'$ به یک معادله خطی مرتبه اول تبدیل می‌شود؟

$$z = x^{-2} \quad (1)$$

$$z = x^{-2} \quad (2)$$

$$z = x^2 \quad (3)$$

$$z = x^2 \quad (4)$$

- ۴۶- جواب خصوصی معادله دیفرانسیل $y'' - 3y' - 4y = 2 \sin x$ کدام است؟

$$y_p = \frac{3}{17} \cos x - \frac{5}{17} \sin x \quad (1)$$

$$y_p = \frac{3}{17} \cos x + \frac{5}{17} \sin x \quad (2)$$

$$y_p = \frac{5}{17} \cos x - \frac{3}{17} \sin x \quad (3)$$

$$y_p = \frac{5}{17} \cos x + \frac{3}{17} \sin x \quad (4)$$

- ۴۷- کدام گزینه جواب معادله دیفرانسیل زیر است؟

$$(x+2)^7 y'' - (x+2)y' + y = 0$$

$$(x+2) \ln(x+2) \quad (1)$$

$$\ln(x+2) \quad (2)$$

$$\ln^7(x+2) \quad (3)$$

$$(x+2)^7 \quad (4)$$

- ۴۸- نوع نقاط تکین معادله $x^7(x-1)y'' + (2x+1)y' + x^7(x+1)y = 0$ کدام است؟

(۱) نقاط تکین منظم هستند.

(۲) نقاط تکین نامنظم هستند.

(۳) نقطه تکین نامنظم و $x=1$ نقطه تکین منظم است.

(۴) نقطه تکین منظم و $x=0$ نقطه تکین نامنظم است.

- ۴۹- جواب معادله دیفرانسیل زیر کدام است؟ (۱) تابع دیراک و (۲) تابع پله‌ای یکه است)

$$y'' + 2y' + 2y = \delta(t - \frac{\pi}{2}), \quad y(0) = y'(0) = 0$$

$$u_{\pi}(t) e^{-\left(t-\frac{\pi}{2}\right)} \sin t \quad (1)$$

$$-u_{\pi}(t) e^{-\left(t-\frac{\pi}{2}\right)} \sin t \quad (2)$$

$$u_{\pi}(t) e^{-\left(t-\frac{\pi}{2}\right)} \cos t \quad (3)$$

$$-u_{\pi}(t) e^{-\left(t-\frac{\pi}{2}\right)} \cos t \quad (4)$$

-۵۰- تبدیل معکوس لایپلاس $F(s) = s \tan^{-1}(\frac{1}{s}) - 1$ کدام است؟

$$\frac{1}{t^2} (\cos t - t \sin t) \quad (1)$$

$$\frac{1}{t^2} (\cos t + t \sin t) \quad (2)$$

$$\frac{1}{t^2} (t \cos t - \sin t) \quad (3)$$

$$\frac{1}{t^2} (t \cos t + \sin t) \quad (4)$$

فتوگرامتری:

-۵۱- در یک بلوک فتوگرامتری، ۱۹ نقطه کنترل کامل وزن دار و ۵۰ نقطه گرهی موجود است. در صورتی که تمامی نقاط در عکس‌ها ظاهر شده باشند و درجه آزادی در سرشکنی این بلوک به روش دسته اشعه ۱۱۷۰ باشد، تعداد عکس‌های این بلوک چقدر است؟

۹ (۲)

۸ (۱)

۱۱ (۴)

۱۰ (۳)

-۵۲- در یک بلوک فتوگرامتری متشکل از سه نوار که در هر نوار ۵۶ تصویر با پوشش ۶۰ درصد وجود دارد، دو پرواز به صورت عمود بر نوارهای اصلی انجام شده است. اگر خطای اتصال مدل‌ها در طول نوار تصویربرداری از مدل زیر تبعیت کند، تعداد معادلات و مجهولات در عملیات سرشکنی خطاهای به روش نوار (strip) به ترتیب کدام است؟

$$dx_n = a_0 + a_1 x + a_2 x^2 + y(b_1 + 2b_2 x) - z(c_1 + 2c_2 x)$$

$$dy_n = b_0 + b_1 x + b_2 x^2 + y(a_1 + 2a_2 x) + z(d_1 + 2d_2 x)$$

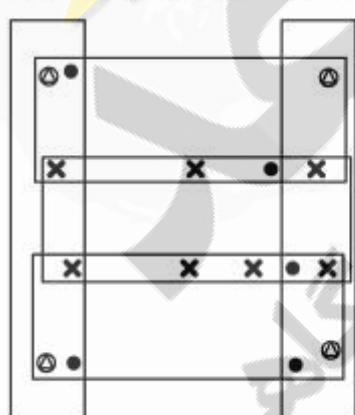
$$dz_n = c_0 + c_1 x + c_2 x^2 - y(d_1 + 2d_2 x) + z(a_1 + 2a_2 x)$$

۵۸ ، ۷۵ (۱)

۶۴ ، ۷۵ (۲)

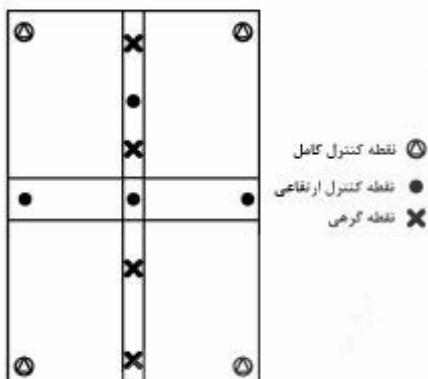
۷۶ ، ۱۱۱ (۳)

۸۶ ، ۱۱۱ (۴)



نقطه کنترل کامل
نقطه کنترل ارتفاعی
نقطه گرهی

- ۵۳- در شکل زیر، یک بلوک فتوگرامتری با چهار مدل (دو مدل در هر نوار) نشان داده شده است. اگر هدف انجام مرحله ارتفاعی مثلث‌بندی به روش مدل مستقل (M^3) باشد، تعداد معادلات مشاهدات و مجھولات به ترتیب کدام است؟



- (۱) ۱۶، ۲۲
- (۲) ۲۲، ۳۴
- (۳) ۳۴، ۴۶
- (۴) ۵۴، ۷۸

- ۵۴- برای کالیبراسیون یک دوربین متریک ۶ تصویر با پوشش صد درصد از محدوده تارگت‌گذاری شده‌ای اخذ گردیده است که وضعیت نقاط کنترل و نقاط تارگت‌گذاری شده در شکل نشان داده شده است. اگر ۸ پارامتر برای کالیبراسیون دوربین در نظر گرفته شود، تعداد معادلات مشاهدات و مجھولات به ترتیب کدام است؟



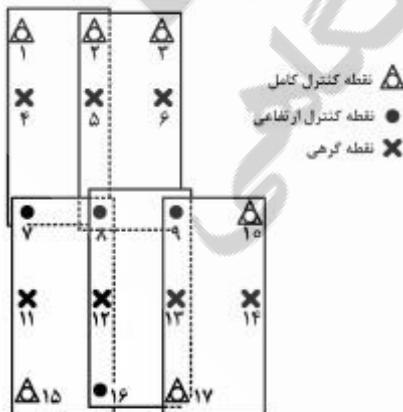
- (۱) ۶۸، ۱۴۴
- (۲) ۶۸، ۲۱۶
- (۳) ۱۰۸، ۱۴۴
- (۴) ۱۰۸، ۲۱۶

- ۵۵- یک بلوک فتوگرامتری شامل m مدل فتوگرامتری و n نقطه کنترل زمینی کامل و L نقطه گرهی می‌باشد و از روش نیمه تحلیلی (مدل مستقل) در محاسبات سرشکنی بلوک استفاده می‌شود. با فرض اینکه تعداد ایستگاه‌های عکسبرداری برابر K و موقعیت آنها توسط سیستم GPS تعیین شود و نقاط کنترل و مراکز تصویر وزن دار به سرشکنی شبکه معرفی شوند، کدام رابطه درجه آزادی محاسبات سرشکنی شبکه فتوگرامتری را ارائه می‌دهد (تمام نقاط در تمام مدل‌ها ظاهر شده و دوربین عکسبرداری متریک رقومی است).

$$\begin{array}{ll} 3m(n+L) - m - 3K & (۱) \\ 3m(n+L) - m + 3K & (۲) \end{array}$$

$$\begin{array}{ll} 3m(n+L) - m - 3L & (۱) \\ 3m(n+L) - m + 2L & (۲) \end{array}$$

- ۵۶- در صورتی که برای سرشکنی بلوک زیر از دو روش نیمه تحلیلی (M^2) و دسته اشعه استفاده شود، درجه آزادی سرشکنی بلوک به ترتیب کدام گزینه است؟ (نقاط کنترل زمینی وزندار و پارامترهای توجیه داخلی دوربین را ثابت و معلوم فرض نمایید).



- (۱) ۲۸، ۱۶
- (۲) ۲۷، ۲۳
- (۳) ۲۷، ۲۷
- (۴) ۲۷، ۳۲

۵۷- معرفی مختصات نقاط کنترل زمینی به صورت وزن دار به محاسبات سرشکنی مثلث‌بندی هوایی چه تأثیری در فرآیند محاسبات سرشکنی به روش دسته اشعه دارد؟

(۱) نیاز به نقاط کنترل زمینی را کاهش می‌دهد.

(۲) باعث افزایش درجه آزادی و بهبود دقت سرشکنی بلوک می‌شود.

(۳) باعث افزایش درجه آزادی و افزایش قابلیت اعتمادپذیری نتایج می‌شود.

(۴) ضمن افزایش انعطاف‌پذیری شبکه، امکان شناسایی خطاهای احتمالی نقاط کنترل زمینی را فراهم می‌سازد.

۵۸- در صورتی که برای مثلث‌بندی هوایی تصاویر یک پرنده فتوگرامتری از روش سرشکنی دسته اشعه استفاده شود و دوربین مورد استفاده یک دوربین متریک رقومی باشد و همچنین α زاویه مسطحاتی بین نقاط ۱، ۲ و ۸ و L طول مایل اندازه‌گیری شده بین نقاط ۳ و ۸ باشد، با در نظر گرفتن A درجه آزادی سرشکنی در حالتی که مختصات نقاط کنترل به صورت وزن دار وارد محاسبات شوند و B درجه آزادی سرشکنی در حالتی که مختصات نقاط کنترل ثابت و بدون خطا فرض شوند، (A - B) کدام یک از موارد زیر است؟



۵۹- در انجام عملیات ترمیم تحلیلی به ترتیب، خطای مورد حذف، معادله مورد استفاده، تعداد مجھولات و حداقل تعداد نقاط کنترل مورد نیاز کدام است؟

(۱) جابجایی ارتفاعی، پروژکتیو دو بعدی، ۳، ۶، ۸

(۲) جابجایی ارتفاعی، آفاین دو بعدی، ۳، ۶

(۳) تیلت، آفاین دو بعدی، ۳، ۶

۶۰- در صورتی که پارامترهای توجیه داخلی دوربینی معجهول باشد کدام یک از عبارات زیر صحیح است؟ برای حل مسئله از مدل مهندسی Direct Linear Transformation (DLT) استفاده کنید.

(۱) ترفع فضایی یک عکس با حداقل سه نقطه کنترل زمینی کامل امکان‌پذیر است.

(۲) تقاطع فضایی دو عکس پوشش‌دار حداقل با سه نقطه کنترل کامل امکان‌پذیر است.

(۳) ترفع فضایی چند عکس پوشش‌دار حداقل به ۶ نقطه کنترل زمینی کامل نیاز دارد.

(۴) ترفع و تقاطع فضایی چند عکس پوشش‌دار با حداقل دو نقطه کنترل مسطحاتی و سه نقطه کنترل ارتفاعی امکان‌پذیر است.

۶۱- در یک مدل سه بعدی برجسته حاصل از یک جفت عکس استریو قائم، خطای ارتفاعی چهار برابر خطای مسطحاتی بوده است. اگر میدان دید تصاویر در راستای بازه‌های ۹۰ درجه باشد پوشش طولی تصاویر چند درصد بوده است؟

(۱) ۴۵ (۲) ۵۰ (۳) ۶۸ (۴) ۸۷

-۶۲- اختلاف پارالاکس بالا و پایین یک ساختمان ده طبقه به بلندی ۳۰ متر در یک جفت عکس هوایی قائم با مقیاس

$\frac{1}{10000}$ و پوشش طولی در راستای پرواز ۶۰٪، دو میلی‌متر بوده است. اگر فاصله کانونی دوربین هوایی ۱۵۰

میلی‌متر باشد ابعاد عکس هوایی در راستای پرواز چند میلی‌متر است؟

- (۱) ۱۲۲/۵ (۲) ۱۶۳/۳ (۳) ۲۴۵ (۴) ۳۲۶/۷

-۶۳- توسط یک دوربین اولتراتراکم (فاصله کانونی ۱۰۰ میلی‌متر و ابعاد تصویر 67×100 میلی‌متر) از منطقه‌ای کوهستانی از

ارتفاع متوسط ۱۷۰۰ متر عکسبرداری قائم هوایی نموده‌ایم. در صورتی که فاصله نوارهای عکسبرداری ۱۰۰۰ متر باشد،

تا چه ارتفاعی از سطح متوسط زمین (بر حسب متر) پوشش عرضی خواهیم داشت؟

- (۱) ۱۰۰۰ (۲) ۸۰۰ (۳) ۷۰۰ (۴) ۵۰۰

-۶۴- پارامترهای توجیه خارجی یک عکس به صورت زیر است. معادله خط محور اپتیکی دوربین در لحظه عکسبرداری

کدام است؟

$$R = \begin{bmatrix} 0/4 & -0/6 & -0/7 \\ -0/7 & 0/4 & 0/6 \\ -0/6 & 0/7 & 0/4 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} X_o \\ Y_o \\ Z_o \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 100 \\ -100 \\ -100 \end{bmatrix}$$

$$\frac{100-X}{6} = \frac{Y+100}{4} = \frac{Z+100}{7} \quad (1)$$

$$\frac{100-X}{7} = \frac{Y+100}{6} = \frac{Z+100}{4} \quad (2)$$

$$\frac{100-X}{6} = \frac{Y+100}{7} = \frac{Z+100}{4} \quad (3)$$

$$\frac{X-100}{6} = \frac{Y+100}{7} = \frac{Z+100}{4} \quad (4)$$

-۶۵- در یک عکس هوایی قائم مقیاس دو نقطه با ارتفاع‌های ۱۰۰ و ۱۵۰ متر از سطح زمین به ترتیب برابر $\frac{1}{12500}$ و

$\frac{1}{10000}$ می‌باشد. مقیاس نقطه به ارتفاع ۵۰ متر از سطح زمین چقدر است؟

- (۱) ۱:۷۵۰۰ (۲) ۱:۱۵۰۰۰ (۳) ۱:۲۰۰۰۰ (۴) ۱:۴۲۵۰۰

-۶۶- فرض کنید یک زوج عکس هوایی با ارتفاع متوسط ۱۵۰۰ متر نسبت به سطح زمین و با زاویه ۱۰۰۰ متر اخذ

شده است. اگر ارتفاع مدل سه بعدی تشكیل شده از این زوج عکس ۱۲ سانتی‌متر باشد، ضریب اغراق ارتفاعی برای

شخصی با بازچشمی ۷ سانتی‌متر چقدر است؟

$$\frac{18}{7} \quad (1) \quad \frac{7}{18} \quad (2) \quad \frac{8}{7} \quad (3) \quad \frac{7}{8} \quad (4)$$

-۶۷- کدام یک از عبارات زیر در مورد نقطه اصلی بهترین تقارن (Principal Point of Best Symmetry) صحیح

است؟

(۱) نقطه‌ای که با قرار گرفتن مرکز مجموعه عدسی‌ها در آن محل، بهترین تقارن اعوجاجات شعاعی ایجاد می‌شود.

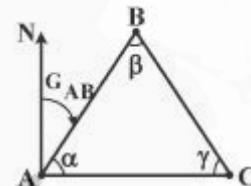
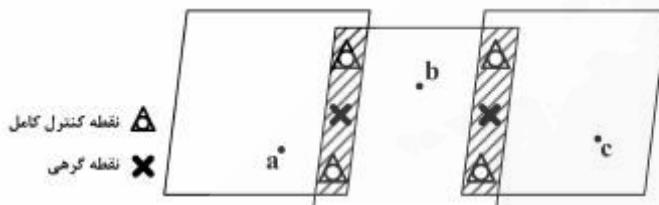
(۲) نقطه‌ای در سطح تصویر که اگر مبنای برآورد فاصله شعاعی نقاط عکس قرار گیرد، بهترین تقارن از رفتار اعوجاج شعاعی را حاصل می‌کند.

(۳) نقطه‌ای در سطح تصویر که فاصله شعاعی آن تا محل فیدوشال مارک‌های تصویر از کمترین میزان اختلاف ممکن برخوردار باشد.

(۴) محل پای عمود بر سطح تصویر از نقطه نodal عقب (مرکز تصویر) به نحوی که باعث بهترین تقارن از رفتار اعوجاجات عدسی شود.

۶۸- فرض کنید ۳ عکس متواالی با پوشش‌های طولی 30° در صد مطابق شکل زیر اخذ شده و سه نقطه زمینی A، B، C به ترتیب در محل نقاط عکس a، b و c مشاهده شده است. در مورد اطلاعات هندسی قابل استخراج از مثلث زمینی

$\triangle ABC$ کدام یک از عبارات زیر صحیح است؟



(۱) زوایای افقی α ، β و γ قابل برآورد است.

(۲) به دلیل کمبود اطلاعات کنترل زمینی هیچگونه اطلاعاتی نمی‌توان از مثلث ABC استخراج نمود.

(۳) فقط می‌توان به برآورد زیمان AB پرداخت و در مورد طول و زوایای مثلث نمی‌توان اطلاعاتی استخراج کرد.

(۴) امکان محاسبه طول افقی وجود دارد ولی زوایای افقی و اختلافات ارتفاع قابل برآورد نیست.

۶۹- اگر با کاهش ارتفاع پرواز، مقیاس عکسبرداری را دو برابر کنیم و با تغییر باز هواپی، پوشش طولی را از 60° در صد درصد افزایش دهیم، با فرض یکسان ماندن دقت قراتت پارالاکس، کدام گزینه در مورد تغییر دقت ارتفاعی قابل استخراج از تصاویر صحیح است؟

(۱) تغییر دقت ارتفاعی به فاصله کانونی دوربین بستگی دارد.

(۲) دقت ارتفاعی کاهش می‌یابد.

(۳) دقت ارتفاعی بهبود می‌یابد.

(۴) دقت ارتفاعی تغییری نمی‌کند.

۷۰- در یک عکسبرداری هوایی یا مقیاس $\frac{1}{10000}$ ، جهت حفظ پوشش طولی 60° در صد، فاصله زمانی بین عکسبرداری‌های متواالی در یک نوار 10 ثانیه تنظیم شده است. در صورتی که ابعاد عکس 23 سانتی‌متر و مدت زمان باز بودن شاتر دوربین $\frac{1}{200}$ ثانیه باشد، میزان تثویر گشیدگی تصویر که بایستی توسط تکنیک FMC جبران شود، چند میکرومتر است؟

(۱) ۴۶ (۲) ۶۹ (۳) ۴۰ (۴) ۶/۹

ژئودزی:

۷۱- نسبت طول موج ترکیب Wide - Lane Macro meter GPS در یک گیرنده مدل مخصوص GPS به طول موج این ترکیب در یک گیرنده وابسته به گذ، کدام است؟

(۱) $\frac{1}{3}$

(۲) $\frac{1}{2}$

(۳) ۲

(۴) ۳

- ۷۲- علت اعمال تصحیح ثانیه جهشی یا کبیسه به زمان جهانی هماهنگ شده (UTC) جهت تصحیح کدام یک از اثرات زیر در تعریف زمان است؟

- (۱) تغییر سرعت نوسان الکترون‌های اتم سزیم در تعریف یک ثانیه اتمی
- (۲) تغییرات فصلی سرعت دوران زمین
- (۳) کاهش سرعت دورانی زمین
- (۴) حرکت قطب

- ۷۳- در چه صورت جمله پتانسیل اختشاشات در رابطه پتانسیل جاذبه شامل هارمونیک‌های کروی از درجه دو به بالا است؟

- (۱) زمین کاملاً کروی باشد.
 - (۲) سیستم مختصات طبیعی باشد.
 - (۳) توزیع جرم در زمین یکنواخت باشد.
 - (۴) سیستم مختصات رئوستربیک باشد.
- ارتفاع خورشید در روز اول زمستان در محلی با عرض نجومی ۳۵ درجه برابر با چند درجه است؟

- (۱) -۲۳/۵
- (۲) ۲۲/۵
- (۳) ۳۱/۵
- (۴) ۷۸/۵

- ۷۴- سرعت خطی ماهواره را در حرکت کپلری آن به دور زمین به کمک کدام‌یک از روابط زیر می‌توان محاسبه کرد؟

$$\dot{q} = [\cos E \quad \sin E \quad 0]^T \quad (1)$$

$$\dot{q} = [-\sin E \quad \cos E \quad 0]^T \cdot \frac{na}{1-e\cos E} \quad (2)$$

$$\dot{q} = \left[-\sqrt{1-e^2} \sin E \quad \cos E \quad 0 \right]^T \cdot \frac{na}{1-e\cos E} \quad (3)$$

$$\dot{q} = \left[-\sin E \quad \sqrt{1-e^2} \cos E \quad 0 \right]^T \cdot \frac{na}{1-e\cos E} \quad (4)$$

کدام‌یک از ترکیب‌های زیر برای حل ابهام فاز مناسب است؟

- (۱) $\Phi_1 - \Phi_2$
- (۲) $\Phi_1 + \Phi_2$
- (۳) $2\Phi_1 - \Phi_2$
- (۴) $2\Phi_1 + \Phi_2$

- ۷۵- در مقام مقایسه گیرنده‌های مستقل از کد (SERIES , Macro meter GPS) با گیرنده‌های وابسته به کد کدام‌یک از گزینه‌های زیر صحیح است؟

- (۱) دقیق گیرنده‌های وابسته به کد همواره از گیرنده‌های مستقل از کد بهتر است.
- (۲) دقیق تعیین موقعیت هر دو دسته از گیرنده‌های مذکور یکسان است.
- (۳) دقیق گیرنده‌های SERIES قابل مقایسه با گیرنده‌های وابسته به کد و بهتر از گیرنده‌های Macro meter GPS است.

(۴) دقیق گیرنده‌های Macro meter GPS بهتر از گیرنده‌های وابسته به کد ولی بدتر از گیرنده‌های مستقل از کد مدل SERIES است.

- ۷۸- در صورت استفاده از ترکیب‌های Narrow - Lane و Wide - Lane برای حل ابهام فاز، حل ابهام فاز مشاهدات کدامیک از گیرندهای زیر از شانس موفقیت بیشتری برخوردار است؟

- (۱) نظامی
- (۲) وابسته به کد
- (۳) نیمه وابسته به کد
- (۴) مستقل از کد که از تکنیک Squaring استفاده می‌کند.

- ۷۹- ستاره قطبی با مختصات $\alpha = ۲۵^{\circ}$, $\delta = ۸۹^{\circ}$, $\Phi = ۳۵^{\circ}$ ماکزیمم چه میزان از محور دورانی زمین منحرف می‌شود؟

- (۱) $۰^{\circ} ۵۹' ۱۴''$
- (۲) $۱^{\circ} ۱۳' ۱۵''$
- (۳) $۱^{\circ} ۲۰' ۱۳''$
- (۴) $۱^{\circ} ۵۹' ۱۴''$

- ۸۰- با فرض اینکه Φ (عرض ژئودتیک), Ψ (عرض مرکزی) و β (عرض تبدیل یافته) باشد کدامیک از روابط زیر صحیح است؟

- (۱) $\Psi \leq \beta \leq \Phi$
- (۲) $\Psi \leq \Phi \leq \beta$
- (۳) $\Phi \leq \beta \leq \Psi$
- (۴) $\beta \leq \Psi \leq \Phi$

- ۸۱- تصویح نرمال در یک شبکه ترازیابی برای به دست آوردن اختلاف ارتفاع نرمال بین دو نقطه A و B کدام است؟

φ = ۴۵°
γ: شتاب نقل نرمال بر روی بیضوی به ازای $\bar{\gamma}_A, \bar{\gamma}_B$: شتاب نقل متوسط در امتداد خط شاقول نرمال گذرنده از نقاط A و B
 H_A^N, H_B^N : ارتفاع نرمال در نقاط A و B

$$\sum_A^B \frac{g - \gamma_0}{\gamma_0} \delta_n + \frac{\bar{\gamma}_B - \gamma_0}{\gamma_0} H_B^N - \frac{\bar{\gamma}_A - \gamma_0}{\gamma_0} H_A^N \quad (۱)$$

$$\sum_A^B \frac{g - \gamma_0}{\gamma_0} \delta_n + \frac{\bar{\gamma}_A - \gamma_0}{\gamma_0} H_A^N - \frac{\bar{\gamma}_B - \gamma_0}{\gamma_0} H_B^N \quad (۲)$$

$$\sum_A^B \frac{\gamma_0 - g}{\gamma_0} \delta_n + \frac{\bar{\gamma}_A - \gamma_0}{\gamma_0} H_A^N - \frac{\bar{\gamma}_B - \gamma_0}{\gamma_0} H_B^N \quad (۳)$$

$$\sum_A^B \frac{\gamma_0 - g}{\gamma_0} \delta_n - \frac{\bar{\gamma}_A - \gamma_0}{\gamma_0} H_A^N + \frac{\bar{\gamma}_B - \gamma_0}{\gamma_0} H_B^N \quad (۴)$$

-۸۲- با فرض اینکه ω سرعت دوران زمین، w پتانسیل ثقل در روی ژئوئید و U پتانسیل نرمال و مقدار آن در روی سطح مرجع کروی مولد میدان ثقل نرمال به شاعع R برابر w باشد، در این صورت U در خارج کره کدام است؟

$$\frac{GM}{r} + \frac{1}{3} w^2 r^2 \left[\left(\frac{R}{r} \right)^2 - 1 \right] p_{\gamma_0}(\cos \theta) + \frac{1}{3} w^2 r^2 [p_{\infty}(\cos \theta) - p_{\gamma_0}(\cos \theta)] \quad (1)$$

$$\frac{GM}{r} - \frac{1}{3} w^2 r^2 \left[\left(\frac{R}{r} \right)^2 - 1 \right] p_{\gamma_0}(\cos \theta) + \frac{1}{3} w^2 r^2 [p_{\infty}(\cos \theta) - p_{\gamma_0}(\cos \theta)] \quad (2)$$

$$\frac{GM}{r} + \frac{1}{3} w^2 r^2 \left[\left(\frac{R}{r} \right)^2 + 1 \right] p_{\gamma_0}(\cos \theta) + \frac{1}{3} w^2 r^2 [p_{\infty}(\cos \theta) - p_{\gamma_0}(\cos \theta)] \quad (3)$$

$$\frac{GM}{r} - \frac{1}{3} w^2 r^2 \left[\left(\frac{R}{r} \right)^2 + 1 \right] p_{\gamma_0}(\cos \theta) + \frac{1}{3} w^2 r^2 [p_{\infty}(\cos \theta) + p_{\gamma_0}(\cos \theta)] \quad (4)$$

-۸۳- با فرض اینکه آنومالی جاذبه در هر نقطه روی ژئوئید برابر $\Psi \sin^2 \Psi$ باشد (فاصله کمانی نقاط مشاهداتی از نقطه محاسباتی است) رابطه ارتفاع ژئوئید کدام است؟

$$\frac{R}{\gamma_0} \quad (1)$$

$$-\frac{R}{\gamma_0} \quad (2)$$

$$-\frac{2R}{3\gamma_0} \quad (3)$$

$$-\frac{2R}{2\gamma_0} \quad (4)$$

-۸۴- میانگین شاعع انحنای در مقطع قائم اولیه (N) و شاعع انحنای مقطع قائم نصف‌النهاری (M) برابر کدام عبارت است؟

$$\frac{b}{a} (1 + 2f \cos^2 \phi) \quad (1)$$

$$\frac{b}{a^2} (1 - f + f \cos 2\phi) \quad (2)$$

$$\frac{b}{a^2} (1 + 2f \cos 2\phi) \quad (3)$$

$$\frac{b^2}{a^2} (1 + 2f \cos^2 \phi) \quad (4)$$

- ۸۵ - ماتریس تبدیل سیستم LA به سیستم CT در نقطه‌ای به عرض و طول نجومی $45^\circ, 45^\circ$ کدام است؟

$$\begin{bmatrix} -\frac{1}{2} & -\frac{\sqrt{2}}{2} & \frac{1}{2} \\ -\frac{1}{2} & \frac{\sqrt{2}}{2} & \frac{1}{2} \\ \frac{\sqrt{2}}{2} & 0 & \frac{\sqrt{2}}{2} \end{bmatrix} (۲)$$

$$\begin{bmatrix} -\frac{1}{2} & -\frac{\sqrt{2}}{2} & -\frac{1}{2} \\ -\frac{1}{2} & -\frac{\sqrt{2}}{2} & -\frac{1}{2} \\ \frac{\sqrt{2}}{2} & 0 & -\frac{\sqrt{2}}{2} \end{bmatrix} (۱)$$

$$\begin{bmatrix} \frac{1}{2} & \frac{\sqrt{2}}{2} & \frac{1}{2} \\ \frac{1}{2} & \frac{\sqrt{2}}{2} & \frac{1}{2} \\ \frac{\sqrt{2}}{2} & 0 & \frac{\sqrt{2}}{2} \end{bmatrix} (۴)$$

$$\begin{bmatrix} \frac{1}{2} & -\frac{\sqrt{2}}{2} & \frac{1}{2} \\ \frac{1}{2} & -\frac{\sqrt{2}}{2} & \frac{1}{2} \\ \frac{\sqrt{2}}{2} & 0 & \frac{\sqrt{2}}{2} \end{bmatrix} (۳)$$

- ۸۶ - بر اساس قضیه کلازو فشردگی هندسی (f) کدام است؟

a: نصف قطر بلند بیضوی

b: سرعت دوران زمینی

c: شتاب ثقل نرمال در قطب

d: شتاب ثقل نرمال در استوا

$$\frac{5}{2} \frac{\omega^2 a}{\gamma_E} + \frac{\gamma_P - \gamma_E}{\gamma_E} (۱)$$

$$\frac{5}{2} \frac{\omega^2 a}{\gamma_E} - \frac{\gamma_P - \gamma_E}{\gamma_P} (۲)$$

$$\frac{5}{2} \frac{\omega^2 a}{\gamma_E} + \frac{\gamma_E - \gamma_P}{\gamma_P} (۳)$$

$$\frac{5}{2} \frac{\omega^2 a}{\gamma_E} - \frac{\gamma_P - \gamma_E}{\gamma_E} (۴)$$

-۸۷ شعاع انحناء در آزیموت $\alpha = 30^\circ$ بر روی یک بیضوی با شعاع مقطع قائم اولیه N و شعاع انحناء مقطع نصف‌النهاری کدام است؟

$$\frac{MN}{M+2N} \quad (1)$$

$$\frac{4MN}{M+2N} \quad (2)$$

$$\frac{MN}{2M+N} \quad (3)$$

$$\frac{4MN}{2M+N} \quad (4)$$

-۸۸ کدام دسته از مختصات زیر به مختصات طبیعی زمین مشهورند؟

$$(1) \text{ مختصات CT}$$

$$(2) \text{ مختصات لحظه‌ای IT}$$

$$(3) \text{ مختصات رُفودتیک گاویسی}$$

$$(4) \text{ مختصات نجومی و پتانسیل ثقل W}$$

-۸۹ با در نظر گرفتن پارامترهای صفحه ایزومتریک به صورت q, λ ضریب مقیاس در هر نقطه کدام است؟

$$\sqrt{\left(\frac{\partial x}{\partial \lambda}\right)^2 + \left(\frac{\partial y}{\partial \lambda}\right)^2} \quad (1)$$

$$\frac{N \cos \phi}{\sqrt{\left(\frac{\partial x}{\partial q}\right)^2 + \left(\frac{\partial y}{\partial q}\right)^2}} \quad (2)$$

$$\frac{\sqrt{\left(\frac{\partial x}{\partial \lambda}\right)^2 + \left(\frac{\partial y}{\partial \lambda}\right)^2}}{(N \cos \phi)} \quad (3)$$

$$\frac{\sqrt{\left(\frac{\partial x}{\partial q}\right)^2 + \left(\frac{\partial y}{\partial q}\right)^2}}{N} \quad (4)$$

-۹۰ کدام رابطه بیان گننده هارمونیک درجه صفر N است؟

$$-\frac{R}{\gamma_0} T_0 \quad (1)$$

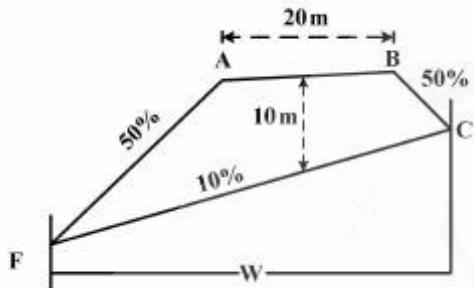
$$\frac{R}{\gamma_0} T_0 \quad (2)$$

$$-\frac{R}{\gamma_0} \Delta g_0 \quad (3)$$

$$\frac{R}{\gamma_0} \Delta g_0 \quad (4)$$

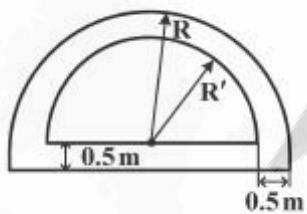
نقشه‌برداری:

- ۹۱- عرض باند W و مساحت مقطع عرضی خاکریز زیر S . به ترتیب بر حسب m و m^2 چقدر است؟
ارتفاع مرکز برابر ۱۰ متر، شیب دامنه‌ها برابر 5° درصد و شیب زمین 1° درصد می‌باشد.



- ۳۱۸/۷۵ ، ۴۲/۵ (۱)
۳۱۸/۷۵ ، ۶۲/۵ (۲)
۴۱۸/۷۵ ، ۴۲/۵ (۳)
۴۱۸/۷۵ ، ۶۲/۵ (۴)

- ۹۲- در یک مقطع توپل به شکل نیم‌دایره‌ای به شعاع R از طرفین نیم‌متر بتن به مقطع نیم‌دایره پوشیده شده است.
مقدار سطح مقطع بتنی کدام است؟

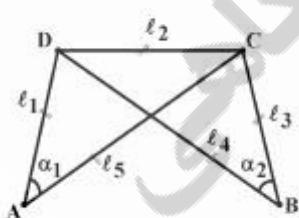


- $\pi R = \pi$ (۱)
 $\pi R - \frac{\pi}{2}$ (۲)
 $2\pi R - \frac{\pi}{2}$ (۳)
 $2\pi R^2 - \frac{\pi}{2}$ (۴)

- ۹۳- در یک زمین به شکل مثلث هرگاه ارتفاع با دقت نسبی $\frac{1}{200}$ و قاعده آن با دقت نسبی $\frac{1}{800}$ اندازه‌گیری شده باشد، دقت نسبی مساحت چقدر است؟

- $\frac{1}{160}$ (۱)
 $\frac{1}{175}$ (۲)
 $\frac{1}{400}$ (۳)
 $\frac{1}{500}$ (۴)

- ۹۴- شکل زیر جهت سرشکنی مشاهدات دارای چند معادله شرط مستقل است؟



- ۱ (۱)
۲ (۲)
۳ (۳)
۴ (۴)

-۹۵- اگر از یک قوس ساده طول تانژانت برابر $T = 150\text{ m}$ و طول وتر $C = 240\text{ m}$ و فاصله طول میانی $M = 40\text{ m}$ باشد، مقدار شعاع این قوس چند متر است؟

- (۱) ۱۰۰
(۲) ۱۲۰
(۳) ۱۵۰
(۴) ۲۰۰

-۹۶- دقت طولیاب به صورت ساده به شکل $b = \sigma_s = \pm a \pm bs$ است، مقدار b در آن ناشی از چه خطاهایی است؟

- (۱) فرکانس مدولاسیون، صفر

- (۲) اختلاف فاز اندازه‌گیری، مدولاسیون فرکانس

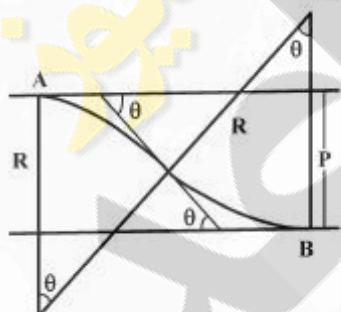
- (۳) صفر، اختلاف فاز اندازه‌گیری، مدولاسیون فرکانس

- (۴) سرعت انتشار امواج، مدولاسیون فرکانس، ضریب شکست

-۹۷- هرگاه ماتریس واریانس کوواریانس مختصات یک نقطه برابر $\sum_{x,y} = \begin{bmatrix} 4 & \sqrt{5/25} \\ \sqrt{5/25} & 2 \end{bmatrix}$ بر حسب سانتی‌متر مربع پاشد، ماکزیمم و مینیمم خطای استاندارد (σ_{\min} و σ_{\max}) به ترتیب کدام است؟

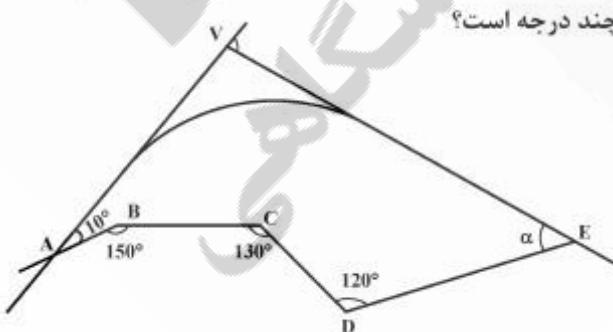
- (۱) $\frac{\sqrt{2}}{2} \cdot \sqrt{5/5}$
(۲) $1 \cdot \sqrt{5}$
(۳) $\sqrt{2} \cdot \sqrt{5}$
(۴) $\sqrt{3} \cdot \sqrt{6/5}$

-۹۸- در یک قوس مرکب معکوس مطابق شکل زیر فاصله دو امتداد موازی P کدام است؟



- (۱) $2R\sqrt{2(1-\cos\theta)}$
(۲) $2R(1-\cos\theta)$
(۳) $2R\cos\theta$
(۴) $2R\tan\frac{\theta}{2}$

-۹۹- جهت تعیین زاویه رأس قوس V یک پیمایش مطابق شکل زیر انجام شده است. هرگاه زیزمان امتدادهای CD و VE برابر 125° باشد، زاویه رأس V و α به ترتیب چند درجه است؟



- (۱) $50, 80$
(۲) $60, 85$
(۳) $60, 90$
(۴) $55, 95$

۱۰۰- ابعاد زمینی به شکل ذوزنقه با قاعده‌هایی به اندازه ۳ و ۴ سانتی‌متر و ارتفاع ۵ سانتی‌متر بر روی نقشه‌ای به مقیاس

$\frac{1}{4000}$ دارای چه مساحتی (s) روی زمین بر حسب متر مربع (m^2) است؟

۱۷۵۰ (۱)

۳۵۰۰ (۲)

۶۴۰۰ (۳)

۷۰۰۰ (۴)

۱۰۱- در روش تاکتومتری اگر خطای سیستماتیک زاویه شیب امتداد نشانه روی دوربین (α) دو برابر شود، نسبت خطای فاصله افقی دو نقطه روی زمین به خطای اختلاف ارتفاع دو نقطه روی زمین چند برابر بزرگ‌تر است؟ (اختلاف دو تار بالا و پایین (L) ثابت درنظر گرفته شود).

$\tan 2$ (۴)

$\tan 1/3$

(۲) دو

(۱) یک

۱۰۲- برای سرشکنی مسطحاتی یک شبکه شامل p نقطه از n مشاهده با درجه آزادی df استفاده شده است. در صورتی که مختصات تمامی نقاط به صورت قیود وزندار وارد دستگاه معادلات گردد، پارامترهای تعداد مجھولات، مشاهدات و درجه آزادی هر کدام چه تغییری خواهد کرد؟

(۱) هر کدام به اندازه P واحد افزایش خواهد داشت.

(۲) هر کدام به اندازه $2P$ واحد افزایش خواهد داشت.

(۳) درجه آزادی و تعداد مشاهدات افزایش خواهد داشت.

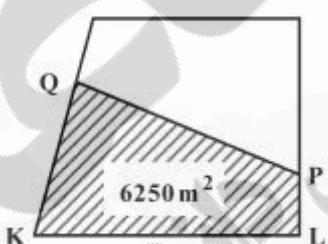
(۴) درجه آزادی و تعداد مجھولات تغییری نخواهد کرد.

۱۰۳- در زمینی به شکل زیر در صورتی که بخواهیم ساختمانی به مساحت $6250 m^2$ متر مربع با اضلاع $KL = 150 m$ و $LP = 40 m$ احداث کنیم، نقطه Q روی ضلع KN در چه فاصله‌ای بر حسب متر (m) از نقطه K باید قرار گیرد تا مساحت $KLPQ$ برابر $6250 m^2$ متر مربع گردد؟

$$\sqrt{5} = 2/2$$

$$MN = LM = 100 m$$

$$N \quad M$$



۳۵ (۱)

۵۰ (۲)

۵۵ (۳)

۷۰ (۴)

۱۰۴- یک قوس دایره‌ای به شعاع $800 m$ بر اساس دو پاره خط مستقیم با یک زاویه انحراف 90° درجه پیاده سازی شده است. به دلایل ساخت تصمیم گرفته شده که نقطه وسط قوس به میزان $10 m$ به طرف مرکز قوس خارج از نقطه تقاطع جابجا شود. پاره خط مستقیم مسیر ثابت می‌ماند. شعاع جدید قوس چند متر می‌شود؟

$$\sqrt{2} = 1/4$$

۶۱۰ (۱)

۸۱۳ (۲)

۸۲۵ (۳)

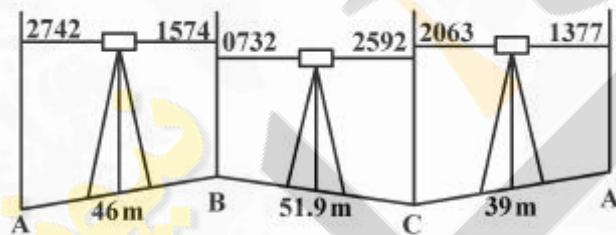
۸۷۵ (۴)

- ۱۰۵ امتداد AB در ربع دوم نقشه برداری قرار دارد و زاویه حامل این امتداد برابر با 60° درجه است. اگر طول AB دارای شیب یکنواخت و روی زمین برابر $5m$ متر و اختلاف ارتفاع $30m$ باشد، مختصات نقطه B در صورتی که مختصات

A	۱۰۰۵m
	۱۴۳۶m
	نقطه A باشد چند متر (m) است؟



- ۱۰۶ شکل زیر یک ترازیابی بسته با سه ایستگاه که از نقطه A شروع و به نقطه A ختم شده است. اگر خطای کیلومتری در این ترازیابی $\pm 20mm$ باشد، میزان مقدار مجاز خطای ترازیابی (e_{max}) و میزان تصحیح ارتفاع نقطه C (C_e) به ترتیب چند میلی‌متر (mm) است؟



- ۴. ۴ (۱)
- ۶ ، ۴ (۲)
- ۴ ، ۷/۴ (۳)
- ۶ ، ۷/۴ (۴)

- ۱۰۷ در بیاده‌سازی قوس اتصالی به طول $100m$ که شعاع دایره آن $400m$ متر است به ازای $x_1 = 50m$ پارامتر کلوتوئید A و y به ترتیب چقدر است؟

- ۰/۵۲ ، ۲۰۰ (۱)
- ۰/۵۲ ، ۲۰ (۲)
- ۱/۰۴ ، ۲۰۰ (۳)
- ۱/۰۴ ، ۲۰ (۴)

- ۱۰۸ دوربینی در محور وسط کوچه ۸ متری بن‌بست مستقر شده و به دو انتهای بن‌بست نشانه روی شده است. در صورتی که زاویه پارالاكتیک 60° درجه باشد، فاصله افقی دوربین تا انتهای کوچه بر حسب متر (m) چقدر است؟ $\sqrt{3} = 1/\sqrt{7}$

- ۲/۳ (۱)
- ۴/۶ (۲)
- ۶/۸ (۳)
- ۱۳/۶ (۴)

۱۰۹- به منظور اجرای عملیات استخراج یک معدن روباز در دامنه یک منطقه کوهستانی با شیب تقریبی 60% باید خاکبرداری و ترانشه‌بری به پله‌هایی با عرض تقریبی ۶ متر و طول ۴۰ متر انجام گردد. در مرحله اول خاکبرداری ۳ ترانشه روی هم در سطح کوه ایجاد شده است. حجم تقریبی خاکبرداری چند متر مکعب است؟

- (۱) ۲۸۸۰
- (۲) ۳۶۰۰
- (۳) ۴۳۲۰
- (۴) ۷۲۰۰

۱۱۰- برای شاقولی کردن یک ستون، یک مهندس نقشه‌بردار در حالیکه تحت آزمیوت 240° درجه به ستون قراولروی نموده است، انحرافی ۳ سانتی‌متری برای سر ستون به سمت چپ مشاهده می‌کند. برای تصحیح این انحراف جهت انتقال سر ستون، آزمیوت چند درجه است؟

- (۱) ۶۰
- (۲) ۱۲۰
- (۳) ۱۵۰
- (۴) ۳۳۰